



مدل سازی محلی میدان ثقل با استفاده از توابع پایه شعاعی و به کمک الگوریتم لونبرگ- مارکواردت بهبود یافته

محبوبه محمدیوسفی بهلولی احمدی^{۱*}، عبدالرضا صفری^۲، آناهیتا شهبازی^۳

۱- دانشجوی کارشناسی ارشد ژئودزی، دانشکده مهندسی نقشه برداری و اطلاعات مکانی، پردیس دانشکده‌های فنی دانشگاه تهران

۲- دانشیار دانشکده مهندسی نقشه برداری و اطلاعات مکانی، پردیس دانشکده‌های فنی دانشگاه تهران

۳- دانشجوی کارشناسی ارشد ژئودزی، دانشکده مهندسی نقشه برداری و اطلاعات مکانی، پردیس دانشکده‌های فنی دانشگاه تهران

چکیده:

توابع پایه شعاعی به عنوان یکی از روش‌های متداول برای مدل سازی محلی و جهانی میدان ثقل زمین استفاده می‌شوند. این توابع بر روی کره متعامد نیستند و این موضوع باعث پیچیدگی مسئله می‌شود. در این مقاله از کرنل دو قطبی شعاعی به منظور مدل سازی محلی میدان ثقل استفاده شده است. برای این منظور معادلات مشاهداتی با استفاده از داده‌های آنومالی جاذبه تشکیل شده و مقادیر پارامترهای مجهول توابع پایه شعاعی به کمک تکنیک کمترین مربعات به دست می‌آیند. پارامترهای مجهول مسئله شامل تعداد، مکان، عمق (پهنای باند) و ضرایب مقیاس توابع پایه شعاعی به طور همزمان توسط الگوریتم تکراری لونبرگ-مارکواردت تعیین می‌شود. در این مطالعه به منظور افزایش کارایی این الگوریتم روشی جدید برای تعیین مقدار اولیه پارامتر پایداری و به هنگام سازی آن ارائه شده است. با اعمال تغییرات انجام شده در این الگوریتم، مجهولات مساله با تعداد تکرارهای کم و در مدت زمان کوتاه به دست می‌آیند. همچنین این تغییرات احتمال همگرایی جواب حاصل از این روش به جواب مینیمم مطلق را افزایش می‌دهد.

واژه‌های کلیدی: کره بیرهامر، کرنل چندقطبی شعاعی، مسئله معکوس غیرخطی، الگوریتم پایداری



۱- مقدمه

روش‌های مختلفی برای مدل‌سازی محلی میدان ثقل وجود دارند که از بین آن‌ها، استفاده از توابع پایه شعاعی کروی^۱ (SRBF) به دلیل ویژگی‌های منحصر به فرد آن‌ها به روشی رایج در مدل‌سازی محلی تبدیل شده است. توابع پایه‌ی شعاعی دارای محمل شبه محلی^۲ هستند و ویژگی بارز آن‌ها این است که با فاصله از مبدا به سرعت کاهش می‌یابند و به همین دلیل برای مطالعات در مقیاس محلی مناسب هستند [۱]. به هنگام مدل‌سازی میدان گرانی زمین با استفاده از توابع پایه‌ی شعاعی لازم است تا نوع کرنل، پارامترهای این توابع شامل موقعیت مراکز، عمق و ضرایب مقیاس آن‌ها و هم چنین تعداد توابع مورد نیاز در مدل‌سازی را تعیین کرد [۲].

در این تحقیق، مدل‌سازی محلی میدان ثقل در منطقه‌ی فارس ساحلی با استفاده از داده‌های شتاب جاذبی موجود در این منطقه بررسی شده است. برای تعیین پارامترهای مجهول توابع پایه‌ی شعاعی از الگوریتم پایدارسازی لونیبرگ-مارکواردت استفاده می‌شود [۳، ۴، ۵، ۶]. به منظور افزایش کارایی عددی الگوریتم لونیبرگ-مارکواردت در حل مسأله‌ی مدل‌سازی میدان ثقل، این الگوریتم را با ارائه‌ی رابطه‌ی برای تعیین مقدار اولیه‌ی پارامتر پایدارسازی و هم چنین پیشنهاد روشی برای به‌هنگام‌سازی این پارامتر، بهبود می‌دهیم که در بخش‌های بعدی به‌طور مفصل در مورد آن‌ها توضیح داده می‌شود.

در ادامه، این مقاله در ۴ بخش سازماندهی شده است. در بخش (۱) میدان ثقل زمین بر حسب توابع پایه‌ی شعاعی مطرح و روش حل مسأله توضیح داده شده است. در بخش (۲) الگوریتم پایدارسازی لونیبرگ-مارکواردت به صورت بهبود یافته مورد بررسی قرار گرفته است. در بخش (۳) به مدل‌سازی محلی میدان گرانی زمین با استفاده از کرنل چندقطبی شعاعی در منطقه‌ی خلیج فارس پرداخته شده است. در نهایت بخش (۴) به بحث و نتیجه‌گیری می‌پردازد.

۲- میدان ثقل زمین بر حسب توابع پایه‌ی شعاعی

آنومالی جاذبه از جمله تابع‌های خطی میدان ثقل زمین است که به کرات در مدل‌سازی‌های محلی میدان مورد استفاده قرار گرفته و بر حسب توابع پایه شعاعی به صورت زیر نشان داده شده است [۷].

$$\Delta g(x_i) = \frac{GM}{R} \sum_{n=1}^N \alpha_n \left[\frac{-\partial}{\partial |x_i|} (\Psi(x_i, y_i)) - \frac{2}{|x_i|} \Psi(x_i, y_i) \right] \quad (1)$$

در رابطه‌ی (۱)، x_i نقطه‌ی ارزیابی آنومالی جاذبه، y_n مرکز تابع پایه‌ی شعاعی، α_n ضرایب مقیاس بسط توابع پایه‌ی شعاعی، N تعداد توابع پایه، R شعاع کره بیرهامر و GM حاصل ضرب ثابت جهانی نیوتن در جرم زمین است. بدین ترتیب، هدف از مدل‌سازی محلی میدان ثقل، تعیین مراکز، عمق‌ها و ضرایب مقیاس توابع پایه شعاعی با استفاده از تعداد مشخصی از تابع‌های خطی میدان گرانی زمین است.

¹ Spherical radial basis function

² Quasi-local support

**۳- بهبود الگوریتم پایداری سازی لونیبرگ-مارکواردت**

در مسائل معکوس غیرخطی هدف از استفاده از الگوریتم‌های پایداری سازی به صورت تکراری رسیدن به جواب مینیمم مطلق مسئله است. لذا انتخاب صحیح پارامتر پایداری سازی به منظور افزایش سرعت همگرایی به جواب مینیمم مطلق و جلوگیری از ناپایداری سیستم معادلات مشاهداتی امری ضروری است [۸].

برای افزایش کارایی عددی الگوریتم لونیبرگ-مارکواردت می‌توان این الگوریتم را بر حسب مقدار اولیه پارامتر پایداری سازی و روش به‌هنگام سازی آن بهبود بخشید.

روش سنتی تعیین مقدار اولیه پارامتر پایداری سازی در الگوریتم لونیبرگ-مارکواردت بدین صورت است که این پارامتر برابر با یک عدد ثابت در نظر گرفته می‌شود. به منظور دستیابی به یک سیستم معادلات مشاهداتی پایدار، رابطه (۲) برای تعیین مقدار اولیه پارامتر پایداری سازی بر اساس مقادیر اولیه پارامترهای توابع پایه شعاعی کروی پیشنهاد شده است.

$$\mu = \mu_0 \max \left(\text{diag} \left(J(x_0)^T J(x_0) \right) \right) \quad (2)$$

در رابطه‌ی فوق، μ پارامتر پایداری سازی، $J(x_0)$ ماتریس ژاکوبین ارزیابی شده به ازای مقادیر اولیه پارامترهای توابع پایه شعاعی کروی x_0 و μ_0 یک ضریب ثابت دلخواه است. در الگوریتم لونیبرگ-مارکواردت، مقدار پارامتر پایداری سازی در هر مرحله بر رفتار سیستم معادلات مشاهداتی تأثیر می‌گذارد. به همین دلیل، در این تحقیق روشی مناسب برای به‌هنگام سازی پارامتر پایداری سازی ارائه می‌شود. در روش سنتی به هنگام سازی پارامتر پایداری سازی الگوریتم لونیبرگ-مارکواردت ابتدا یک ضریب ثابت دلخواه در نظر گرفته شده و در صورت کاهش خطای خروجی در هر تکرار، پارامتر پایداری سازی با تقسیم بر این ضریب ثابت کوچک می‌شود. از سوی دیگر در صورت افزایش خطای خروجی در تکرار مورد نظر پارامتر پایداری سازی با ضرب شدن در همان ضریب ثابت در نظر گرفته شده بزرگ می‌شود. در این تحقیق به منظور بهبود عملکرد الگوریتم پایداری سازی، مقادیر پارامتر پایداری سازی در هر تکرار بر مبنای مقادیر پارامترهای توابع پایه شعاعی کروی در همان تکرار به هنگام شدند. بر اساس روش به هنگام سازی ارائه شده، اگر خطای خروجی در یک تکرار کاهش یابد، پارامتر پایداری سازی با استفاده از رابطه زیر به هنگام می‌شود. در این روش پارامتر ρ به صورت یک عدد ثابت در نظر گرفته می‌شود [۹].

$$\mu_{k+1} = \mu_k \times \max[\beta_0, 1 - (2 \times P_k - 1)^3] \quad (3)$$

$$\rho_k = \alpha_0$$

در رابطه بالا β_0 و α_0 اعدادی ثابت هستند که توسط کاربر تعیین می‌شوند و ρ_k با استفاده از رابطه زیر تعیین می‌شود [۹].

$$P_k = \frac{e(x_k) - e(x_{k-1})}{\sigma_k^2} \quad (4)$$



در رابطه‌ی بالا، $e(x_k)$ مجموع مربعات باقیمانده‌ها، و σ_k^2 مجموع تغییرات پارامترها و باقیمانده‌ها است که به صورت زیر تعریف می‌شود [۹].

$$\sigma_k^2 = 2\Delta x_k^T (\mu \Delta x_k + J(x_k)^T r(x_k)) \quad (5)$$

در صورت افزایش خطای خروجی در یک تکرار، پارامتر پایداری به ترتیب زیر به‌هنگام می‌شود [۹].

$$\mu_{k+1} = \mu_k \rho_k \quad \text{و} \quad \rho_{k+1} = \alpha_0 \rho_k \quad (6)$$

۴- مطالعه موردی: منطقه‌ی فارس ساحلی

به منظور مدل‌سازی محلی میدان ثقل زمین، منطقه‌ی فارس ساحلی در محدوده‌ی طول جغرافیایی $53.42 < \lambda < 55.58$ و عرض جغرافیایی $26.54 < \varphi < 27.28$ در نظر گرفته شد. مجموعه داده‌های این منطقه شامل مشاهدات شتاب گرانی در ۶۳۵۰ نقطه است که از بین آن‌ها تعداد ۱۰۶ نقطه به عنوان نقطه‌ی کنترل انتخاب شد. علاوه بر این، از ۴ نقطه‌ی GPS/Leveling موجود در این منطقه به عنوان نقاط کنترل ارتفاعی برای ارزیابی دقت مدل ژئوئید محاسبه شده، استفاده شده است. ابتدا با کم کردن شتاب گرانی نرمال از مشاهدات شتاب جاذبه، آنومالی جاذبه در نقاط مشاهداتی و نقاط کنترل این منطقه بدست آمد [۱۰]. سپس، مشاهدات آنومالی جاذبه با اعمال تصحیح هوای آزاد به داده‌های آنومالی جاذبه‌ی هوای آزاد تبدیل شدند [۱۱]. برای محلی‌سازی مشاهدات، اثر جهانی میدان به دست آمده از هارمونیک‌های کروی تا درجه و مرتبه ۳۶۰ با استفاده از مدل EGM2008 از روی مشاهدات حذف شد. بدین ترتیب، مشاهدات آنومالی جاذبه هوای آزاد باقیمانده برای مدل‌سازی محلی میدان گرانی در منطقه‌ی فارس ساحلی به دست آمد.

در این تحقیق از کرنل دوقطبی شعاعی به منظور مدل‌سازی محلی میدان ثقل استفاده شده است. برای تعیین پارامترهای توابع پایه‌ی شعاعی، ابتدا ۱۶۹ تابع پایه در یک شبکه‌ی گرید منظم چیده شدند. سپس عمق اولیه‌ی این توابع به صورت تجربی مشخص شد. بدین ترتیب با تعیین موقعیت اولیه‌ی مراکز و عمق RBFها، ضرایب مقیاس اولیه‌ی آن‌ها از طریق سرشکنی کمترین مربعات خطی تعیین شد. پس از تعیین مقادیر اولیه‌ی مجهولات، پارامترهای توابع پایه‌ی شعاعی با تشکیل سیستم معادلات مشاهداتی براساس مشاهدات آنومالی جاذبه‌ی هوای آزاد باقیمانده با استفاده از الگوریتم لونبرگ مارکواردت بهبود یافته طی یک پروسه‌ی تکراری بهینه‌سازی شدند. پس از برآورد مقادیر بهینه‌ی پارامترهای توابع پایه شعاعی، آنومالی جاذبه‌ی هوای آزاد باقیمانده در نقاط مشاهداتی محاسبه شد. باقیمانده‌های سرشکنی به صورت تفاضل بین آنومالی جاذبه‌ی هوای آزاد باقی‌مانده‌ی مشاهده شده و مدل‌سازی شده به دست آمدند. به منظور بررسی عملکرد کرنل دوقطبی شعاعی در محاسبه‌ی مدل ژئوئید، دقت ارتفاعات ژئوئید در ۴ نقطه‌ی GPS/Leveling بررسی شد. با جمع آنومالی پتانسیل جهانی محاسبه شده با استفاده از هارمونیک‌های کروی و آنومالی پتانسیل باقیمانده‌ی محاسبه شده با استفاده از توابع پایه‌ی شعاعی و استفاده از فرمول برنز در میدان نرمال سومیکلیانا-پرتی [۱۲]، ارتفاع شبه ژئوئید در این نقاط کنترل ارتفاعی به دست آمد. سپس با اعمال تصحیح شبه ژئوئید (اختلاف بین سطوح ژئوئید و شبه ژئوئید)، ارتفاع ژئوئید در این نقاط اندازه‌گیری شد [۱۳]. نتایج حاصل از این محاسبات بصورت آماری در جدول (۱) آورده شده است. با توجه به این جدول، دقت‌های موردنظر در مدل‌سازی پس از

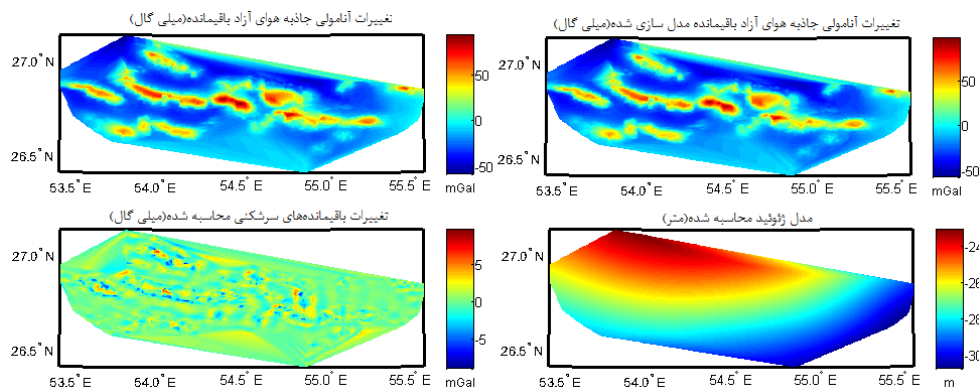


۲۰ تکرار الگوریتم به دست آمد. این تعداد تکرارهای کم ناشی از اعمال بهبودهای پیشنهاد شده برای الگوریتم لونبرگ-مارکواردت بر حسب تغییر پارامتر پایدارسازی آن است که به همگرا شدن هرچه سریع‌تر جواب مسئله به جواب بهینه کمک می‌کند. علاوه بر این، مدل‌سازی محلی میدان ثقل تنها با استفاده از ۱۶۹ کرنل صورت گرفت که معادل ۲/۷ درصد تعداد مشاهدات است و این موضوع نشان دهنده‌ی سرعت بالای انجام محاسبات است.

جدول ۱. نتایج به دست آمده با استفاده از کرنل چند قطبی شعاعی

انحراف معیار	میانگین	ماکزیمم	مینیمم	تکرار	تعداد توابع پایه‌ی شعاعی	عمق توابع پایه‌ی شعاعی (کیلومتر)
آنومالی جاذبه‌ی هوای آزاد باقیمانده مدل‌سازی شده در نقاط مشاهده (میلی گال)	۱.۴۵	۰.۰۰۱	۹.۹۲	۲۰	۱۶۹	۱۸.۷۵
ارتفاع ژئوئید محاسبه شده در نقاط GPS/Levelling (متر)	۰.۱۲۷	۰.۱۴۷	۰.۳۳۱	۲۰	۱۶۹	۱۸.۷۵

در شکل (۱)، تغییرات آنومالی جاذبه هوای آزاد باقیمانده، تغییرات آنومالی جاذبه هوای آزاد باقیمانده مدل شده، تغییرات باقیمانده سرشکنی و ژئوئید به دست آمده از توابع پایه شعاعی نشان داده شده است.



شکل ۱. نتایج به دست آمده از داده‌های آنومالی جاذبه هوای آزاد با استفاده از توابع پایه شعاعی و الگوریتم بهبود یافته لونبرگ-مارکواردت

۵- بحث و نتیجه‌گیری

در این تحقیق برای مدل‌سازی محلی میدان ثقل زمین با استفاده از داده‌های شتاب گرانی در منطقه‌ی فارس ساحلی از کرنل دوقطبی شعاعی استفاده شد. در این مساله پارامترهای توابع شامل مراکز، عمق‌ها و ضرایب مقیاس به‌طور هم-زمان به روش کمترین مربعات و با استفاده از الگوریتم غیرخطی لونبرگ مارکواردت طی یک فرایند تکراری تعیین



شدند. به منظور بهبود این الگوریتم تکراری، مقدار اولیه پارامتر پایداری سازی برحسب ماتریس ژاکوبین تابع مورد ارزیابی، به دست آمد. همچنین با ارائه روشی مناسب به هنگام سازی پارامتر پایداری سازی کارایی عددی الگوریتم لونبرگ-مارکواردت افزایش داده شد. نتایج جدول (۱) نشان می دهد که اعمال این تغییرات در الگوریتم باعث تسریع در همگرایی به جواب مینیمم مطلق مساله و همچنین حل این مساله در تعداد تکرار کم و مدت زمان کوتاه است. به طور خلاصه نکات برجسته این تحقیق عبارتند از:

- کاهش تعداد توابع پایه‌ی شعاعی مورد نیاز برای مدل سازی میدان گرانی زمین در مقایسه با تعداد مشاهدات موجود در منطقه،
- حل هم زمان پارامترهای مجهول توابع پایه‌ی شعاعی با استفاده از الگوریتم پایداری سازی غیرخطی لونبرگ-مارکواردت،
- ارائه‌ی رابطه‌ای مناسب برای تعیین مقدار اولیه‌ی پارامتر پایداری سازی در الگوریتم لونبرگ-مارکواردت،
- ارائه‌ی روشی مناسب برای به هنگام سازی پارامتر پایداری سازی در الگوریتم لونبرگ-مارکواردت بر مبنای مقادیر پارامترهای مجهول مدل سازی در هر تکرار

مراجع

- [1] M. Lin, H. Denker, J. Müller, "Regional gravity field modeling by radially Radially Optimized Point Masses: Case Studies with Synthetic Data", Springer, pp. 1-7, 2015.
- [2] T. Wittwer, "regional gravity field modelling with radial basis functions", TU Delft: Doctoral dissertation, 2009.
- [3] M. Antoni, W. Keller and M. Weigelt, "Recovery of Residual GRACE-Observations by Radial Base Functions", Geodetic Institute, University of Stuttgart, 2008.
- [4] M. Weigelt, M. Antoni and W. Keller, "Regional Gravity Field Recovery from GRACE Using Position Optimized Radial Base Functions. Gravity, Geoid and Earth Observation", International Association of Geodesy Symposia 135, 139-146, 2010.
- [5] A. Safari, I. Foroughi, M. Sharifi, modeling: "local gravity field modeling with radial basis functions, case study: gravity field in persian gulf", vol. 3, no. 39, pp. 48-33, 2013 (prasian).
- [6] I. Foroughi, R. Tenzer, "Assessment of the direct inversion scheme for the quasigeoid modeling based on applying the Levenberg-Marquardt algorithm", Applied Geomatics, vol. 6, no. 3, pp. 171-180, 2014.
- [7] H. Moritz, *Advanced Physical Geodesy*. Wells Kent, Abacus Press Tunbridge, 1980.
- [8] A. Araneda, "Variation of the Levenberg Marquardt method: An attempt to improve efficiency", Massachusetts Institute of technology, 2004.
- [9] H. Gavin, "The Levenberg-Marquardt method for nonlinear least squares curve-fitting problems", Duke University: Department of Civil and Environmental Engineering, pp. 1-15, 2011.
- [10] W. A. Heiskanen, M. Moritz, "Physical geodesy", Bulletin Géodésique, vol. 86, no. 1, pp. 491-492, 1967.
- [11] A. Safari, *Physical of Geodesy*, Tehran University Press, 2011 (persian).
- [12] A. A. Ardalan, E. W. Grafarend, "Ellipsoidal geoidal undulations (ellipsoidal Bruns formula)," Journal of Geodesy, vol. 75, no. 9-10, pp. 544-552, 2001.
- [13] W. Featherstone, J. Kirby, "Estimates of the separation between the Geoid and the Quasi-Geoid over australia", Geomatics Research Australasia, pp. 79-90, 1998.



Local gravity field modeling using radial basis functions and modified Levenberg-Marquardt Algorithm

Mahboobeh Mohammad Yusefi Bahlouli Ahmadi^{3*}, Abdolreza Safari², Anahita shahbazi³

¹M.Sc. Student of Geodesy, Department of Surveying and Geomatics Engineering, University College of Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran.

²Associate Professor, Department of Surveying and Geomatics Engineering, University College of Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran.

³M.Sc. Student of Geodesy, Department of Surveying and Geomatics Engineering, University College of Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran.

Abstract

Application of Radial Basis Functions (RBFs) could be regarded as one of the most common approaches in local and global gravity field modeling. Base functions are usually not orthogonal on a sphere, which makes the modelling process more complex. In this study, RBFs were used to approximate the Earth's gravity field in a local scale. The system of observation equations is set based on the free air gravity anomaly and the unknown RBF parameters are determined by using a least-squares technique. For this aim, the Levenberg-Marquardt algorithm is utilized to simultaneously compute the number, horizontal positions, depths, and scaling coefficients of the RBFs. In order to enhance the efficiency of the Levenberg-Marquardt algorithm, a new formula and scheme are proposed to respectively determine the initial value and updates of the regularization parameter. By applying these changes in this algorithm, the unknown problems is obtained with fewer repetitions and in a short time. In addition, these changes could increase the possibility of convergence between the obtained results and the absolute minimum answer.

Key words: Bjerhammer sphere, radial multipole kernel, nonlinear inverse problem, regularization algorithm.

*Correspondence Address: Department of Surveying and Geomatics Engineering, University College of Engineering, University of Tehran, North Amirabad Avenue, Tehran, Iran. Tel: 0098-915-984-8722.

Email: mmyusefi@ut.ac.ir